

PORTABILNI SISTEM ZA PRA ENJE RESPIRACIJE I PULSA

Vladimir Balović, Stevan Marinković, Dušan Stojković, Ivan Vasić, Marko Dimitrijević, Elektronski fakultet Niš

Sadržaj – Portabilni sistem za pra enje respiracije i pulsa je hardversko-softverski sistem. Hardver je realizovan pomoću AVR Butterfly modula, a softverska komponenta sistema je MS Windows aplikacija. Osnovni zahtevi u realizaciji sistema su mali gabariti, portabilnost, mogunost povezivanja sa PC-om unarom i velika autonomija u radu.

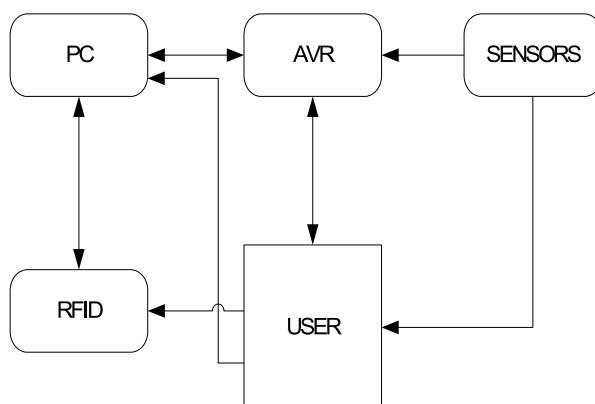
Oписанi sistem je realizovan tim studenata Elektronskog fakulteta u Nišu kao projektni zadatak na takmičenju studenata elektronike i elektrotehnike „Hard & Soft“ 2006, Suceava, Rumunija.

1. UVOD

Intenzivni razvoj low-power integrisanih kola i wireless tehnologija omogućuju kreiranje portabilnih uređaja i nove koncepte njihovog umrežavanja. U klasičnoj terminologiji komunikacionih i računarskih mreža uvedeni su novi pojmovi za povezivanje portabilnih uređaja: PAN – Personal Area Network i BAN – Body Area Network. Prvi se odnosi na povezivanje uređaja za komunikaciju (telefoni, daljinsko upravljanje drugim sistemima, zabavu, navigaciju u prostoru, itd).

Drugi pojam se odnosi na portabilne uređaje prvenstveno namenjene medicinskim potrebama, za pra enje bioloških parametara kao što je srani rad, respiracija, telesna temperatura, krvni pritisak, EEG, fizikalna aktivnost i sl. Ovi uređaji su postali popularni ne samo u kliničkim aplikacijama, već i kod šireg kruga korisnika.

Osnovni zahtevi u projektovanju ovakvih uređaja – sistema su portabilnost, mali gabariti, visoka autonomija u radu, mogućnost jednostavnog povezivanja sa drugim uređajima i računarskom (uglavnom bežičnom) i odgovarajuća softverska podrška. Sistem za pra enje respiracije i pulsa (srano rada) je razvijen sa namenom da se ispune prethodno definisani kriterijumi (slika 1).



Sl. 1. Blok šem a sistema

Hardver sistema je baziran na modulu AVR *Butterfly*, koji ima funkciju akvizicije analognih signala sa dva senzora za puls i respiraciju, njihovu obradu i memorisanje. Funkcija

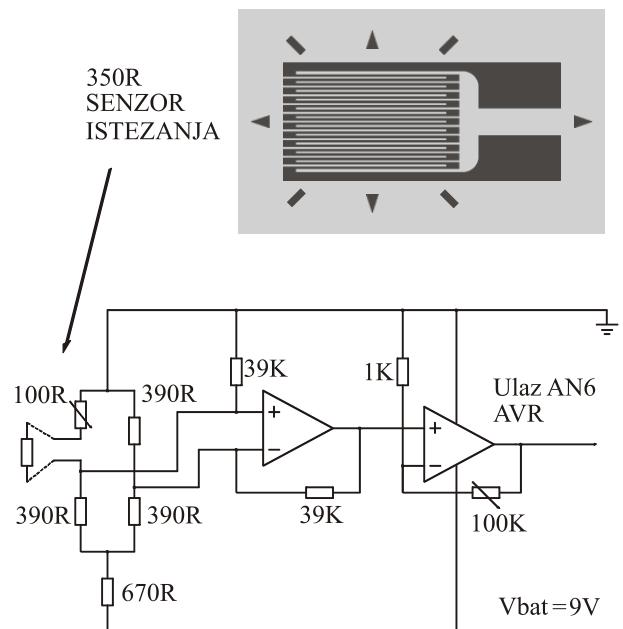
mikrokontrolera je i prezentacija podataka na ugrađenom displeju i komunikacija sa personalnim računarcem.

Softverski deo sistema je i Windows aplikacija i SQL baza podataka. Aplikacija služi za sinhronizaciju podataka između portabilnog uređaja i baze podataka, njihovo skladишtenje, pretraživanje i prikazivanje u grafičkom obliku.

2. MERENJE RESPIRACIJE

Broj udihova u minuti (respiracija) se detektuje pomoću senzora naprezanja (*strain gauge sensor*). Senzor je privršen athenzivnim sredstvom na plastičnu tankog pertinaka fiksiranu na tekstilni neelastični remen, koji se pri vršenju oko grudnog koša. Prilikom udiranja dolazi do deformacije plastične i naprezanja senzora.

Senzor istezanja menja otpornost prilikom deformacije. U realizaciji je upotrebljen HBM senzor naprezanja s nominalne otpornosti 350Ω vezan u kolo Wheatstone mosta (slika 2). Na red sa senzorom je vezan potencijometar za ravnotežje mosta.



Sl. 2. Senzor istezanja i šem a kola za merenje respiracije

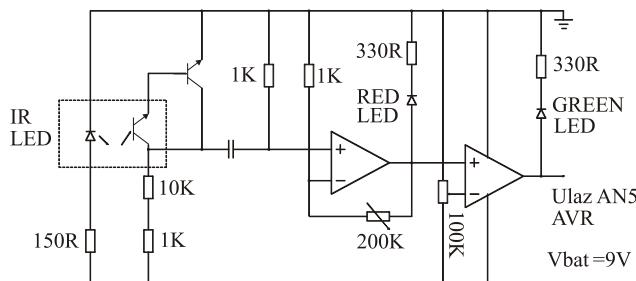
Most je doveden u stanje ravnoteže pri relaksiranom stanju senzora naprezanja. Diagonala mosta je vezana za ulaz prvog operacionog pojačavača LM258, tako da se promena otpornosti senzora detektuje kao promena jednosmernog napona na izlazu kola. Izlazni potencijometar je podešen jednosmerni napon na izlazu, tako da je jedank nuli pri nenapregnutom senzoru i 5V pri mehaničkom opterećenju. Udisaji se registruju kao pozitivni naponski impulsi koji se dovode na analogni ulaz AN6 AVR *Butterfly* modula.

Mikrokontroler registruje impulse i memorije podatak o brzini respiracije.

3. PRAENJE SRCA I OBRADA

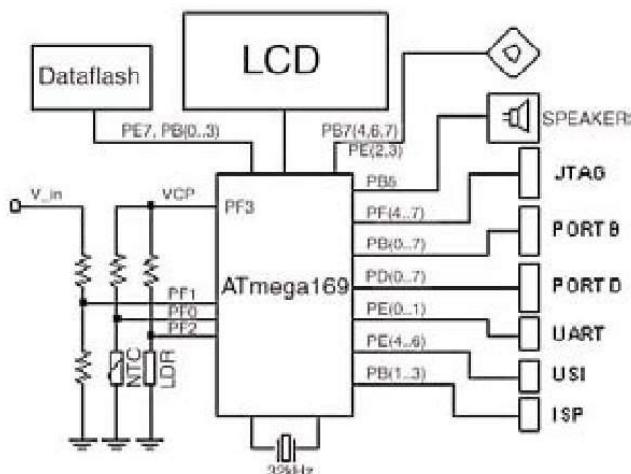
Merenje pulsa je realizovano pomoću infracrvene LED diode i fototranzistora. Princip rada je zasnovan na injenici da koža reflektuje infracrvenu svetlost. Intenzitet reflektovane infracrvene svetlosti zavisi od količine krvi koja se nalazi u njoj, samim tim od krvnog pritiska i sravnog rada. Prilikom svakog otkucaja srca dolazi do promene intenziteta reflektovane svetlosti.

Intenzitet reflektovane svetlosti se detektuje fototranzistom vezanim u Darlingtonov par sa NPN tranzistom (slika 3). Dobijeni električni signal se dovodi na ulaz operacionog pojačavača LM 258. Kondenzator za spregu ima funkciju filtriranje jednosmerne komponente.



Sl. 3. Elektronski schemi za merenje pulsa

Rad srca se može vizuelno pratiti pomoću dve LED diode, koje su vezane za izlaze operacionih pojačavača. Crvena LED dioda je vezana za izlaz prvog stepena i njena svetlost označava sistolni impuls. Zelena dioda je vezana na izlaz drugog operacionog pojačavača i njena svetlost označava diastolni impuls. Izlaz drugog pojačavača je vezan za analogni ulaz AN5 AVR *Butterfly* modula. Mikrokontroler registruje impulse i memorije podatak o brzini otkucaja srca.

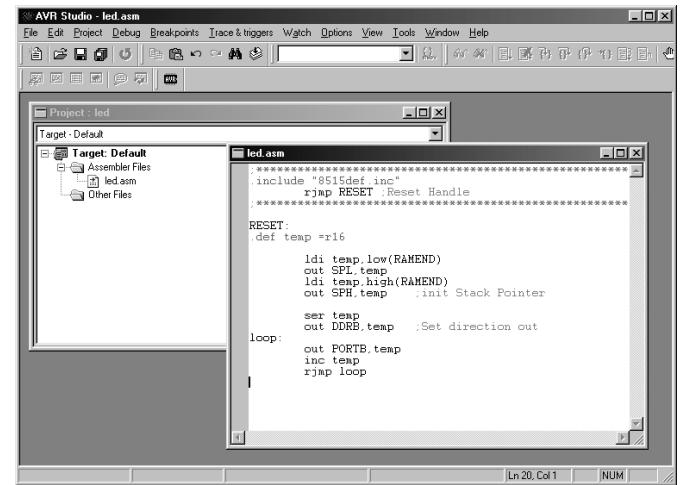


Sl. 4. AVR Butterfly modul

4. AKVIZICIJA I OBRADA PODATAKA

Akvizicija podataka se vrši pomoću AVR *Butterfly* modula. AVR *Butterfly* je baziran na 8-binom low-power

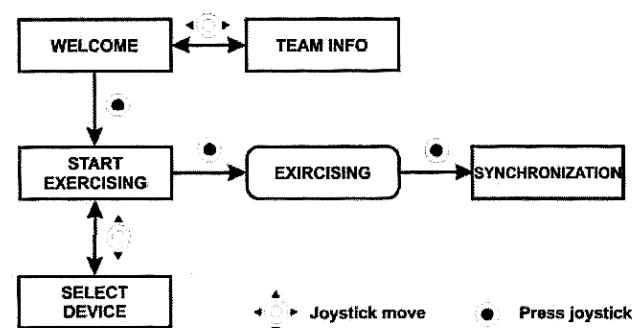
Atmega169 procesoru. Modul ima 100-segmentni LCD displej, 4Mbit flash memorije, 32kHz oscilator za sat realnog vremena, džoystik sa etiri pravaca za manipulaciju uređaja, senzor za svetlost, NTC senzor za temperaturu, zvuk, RS232 i JTAG interfejs za povezivanje i dva kanala za merenje napona (slika 4).



Sl. 5. AVR Studio razvojno okruženje

Firmver mikrokontrolera je razvijen u AVRStudio razvojnog okruženja, koje omogujava programiranje mikrokontrolera u asembleru ili C programskom jeziku (slika 5). Njegova funkcija je kontrola akvizicije, interakcija sa korisnikom pomoću džoystika i displeja i komunikacija sa PC računarom.

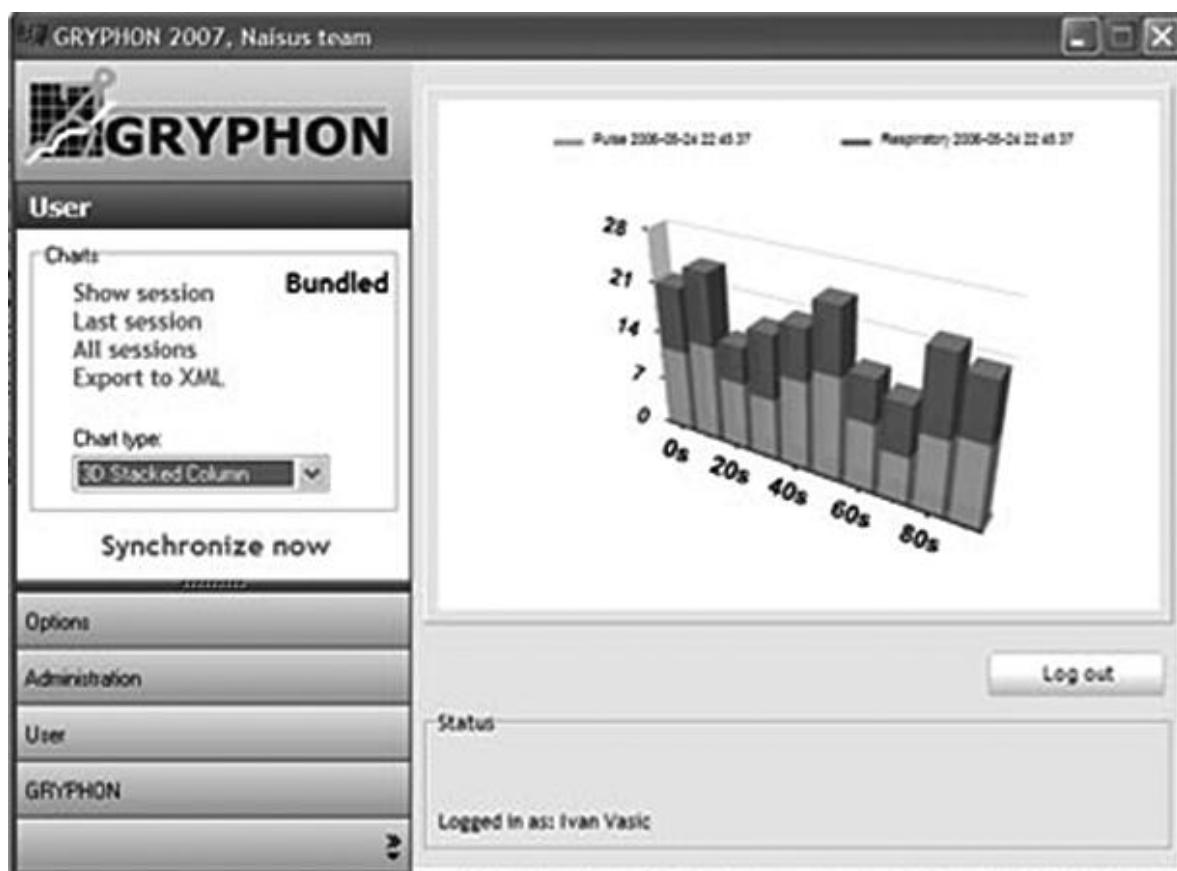
Signali sa senzora se dovode do kanala za merenje napona, gde se registruju kao otkucaji srca i udusaji. Merenja se vrše u intervalima od deset sekundi i vrši se ekstrapolacija vrednosti na jedan minut. Osim ovih parametara, prati se i ambijentalna temperatura pomoću ugrađenog NTC senzora.



Sl. 6. Sistem menija na displeju uređaja

Portable uređaj funkcioniše kao konzola automata. Interakcija sa korisnikom je moguća preko ugrađenog displeja i džojsika, kao i piezo zvuka preko koga se signaliziraju određena stanja uređaja (slika 6). Najznačajniji su modovi EXERCISING, u kom će se vršiti akvizicija podataka i mod SYNCHRONIZATION, za sinhronizaciju sa PC računaram. Podaci dobijeni u prvom modu se memorisu u internoj memoriji modula.

AVR *Butterfly* modul ima ugrađen RS232 interfejs za komunikaciju. Veliki broj savremenih PC računara nemaju ovaj



Sl. 7. Softver sistema

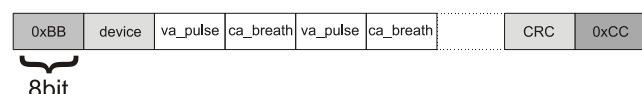
interfejs, tako da je u ure aja ugrađeno FT232 integrirano kolo, omogućujući jednostavnu USB komunikaciju. USB interfejs ima znatne prednosti, kao što je mogućnost bezbednog hot-plug povezivanja bez isključivanja ure aja i razunara. Osim USB povezivanja, ure aja se može povezati preko bežičnog infracrvenog primopredajnika. Sistem se može jednostavno nadograditi i standardnim bežičnim interfejsima, kao što su IrDA ili Bluetooth.

5. SOFTVER SISTEMA

Softverska komponenta sistema je Microsoft Windows aplikacija (slika 6) realizovana u Borland C++ Builder 2006 okruženju, povezana sa SQL bazom podataka. Baza sadrži podatke o korisnicima sistema i dobijene vrednosti (slika 8).

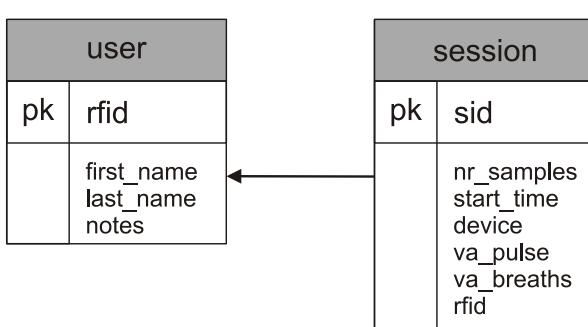
Funkcija aplikacije je identifikacija korisnika, preuzimanje podataka sa portabilnog uređaja, sinhronizacija baze podataka i grafičko prikazivanje podataka.

Identifikacija korisnika se vrši na dva načina: prijavljivanjem u aplikaciji pomoći korisničkim imenima i lozinke ili pomoći RFID kartice i itaća povezanog naravnar na kompjuteru se aplikacija izvršava. Aplikacija ima dva radna režima: administrativski i korisnički. Administrativski režim služi za servisiranje baze podataka, dodavanje/brisanje korisnika i ostalih podataka. Korisnički režim omogućava učitavanje podataka sa portabilnog uređaja i njihovo smestanje u bazu podataka, kao i pregled prethodnih sesija, odnosno iscrtavanje karakterističnih grafika.



Sl. 9. Komunikacioni protokol

Komunikacija je realizovana komunikacionim protokolom prikazanim na slici 9. Protokol je paketni, počinje sa 0xBB bajtom, zatim sledi identifikacija uređaja, vrednosti respiracije i pulsa koje se nizuju i menjaju, kod za proveru greške (CRC) i završni bajt 0xCC. CRC kod je izračunat na osnovu svih bajtova izuzev prvog i poslednjeg. Sva polja su osmobitna. Komunikacija počinje pokretanjem opcije u aplikaciji, iako se ona postavlja u stanje ekanja i pokretanjem SYNCHRONIZATION moda na portabilnom uređaju. Po obavljenoj komunikaciji, aplikacija šalje jedan potvrđni bajt oblika 0xDD portabilnom uređaju, iako signalizira uspešan transfer podataka.



Sl. 8. Struktura baze podataka

```

<chart>
  <chart_type>Bar</chart_type>
  <chart_data>
    <row>
      <null/>
      <string>10sec</string>
      <string>20sec</string>
      <string>30sec</string>
    </row>
    <row>
      <chart_type>Pulse</chart_type>
      <string>10sec</string>
      <string>20sec</string>
      <string>30sec</string>
    </row>
  </chart_data>
</chart>

```

Sl. 10. Podaci u XML formatu

Prezentacija grafičkih podataka u aplikaciji je u XML formatu (slika 10). Aplikacija poseduje sopstveni XML parser. Podaci se mogu eksportovati u ovom formatu, ili prikazati u samoj aplikaciji. Kompleksni trodimenzionalni grafici su realizovani u *Macromedia Flash* tehnologiji, i mogu se koristiti nezavisno od glavne aplikacije, kao *.svf fajlovi.

6. ZAKLJUČAK

Portabilni sistem je realizovan kao projektni zadatak na takmičenju studenata elektronike i elektrotehnike „Hard & Soft“ 2006, u Suceavi, Rumunija. Ispunjeni su osnovni ciljevi – realizacija složenog hardversko-softverskog sistema koji će omogućiti praćenje pulsa i respiracije u realnom vremenu pomoću portabilnog uređaja. Podrazumevana je velika autonomija u radu uređaja, jednostavna komunikacija sa PC-jem, atraktivno grafičko predstavljanje podataka, *multiuser* okruženje, upotreba robustne baze podataka i mogućnost jednostavnog eksportovanja podataka.

Zadatak je zahtevaо poznavanje kako principa rada senzora i hardvera, tako i realizaciju složenog softvera. Softver je realizovan na niskom nivou kao firmver mikrokontrolera i na visokom nivou kao PC aplikacija.

7. LITERATURA

- [1] AVR Butterfly Quick Start User Guide,
<http://www.atmel.com>
- [2] AVR Studio User Guide, <http://www.atmel.com>
- [3] HBM Strain Gauge sensors, <http://www.hbm.com>
- [4] FT232 USB Interface Datasheet, www.ftdichip.com
- [5] http://en.wikipedia.org/wiki/Strain_gauge
- [6] http://en.wikipedia.org/wiki/Wheatstone_bridge
- [7] SVF/XML Charts,
http://www.maani.us/xml_charts/index.php

Abstract – Portable system for heartbeat and respiration measurement consists of hardware and software part. Hardware component is based on AVR *Butterfly* module, and software component is Microsoft Windows application. Basic demands in system implementation are small dimensions, portability, possibility for connection with PC and significant work autonomy.

System described below is implemented by student team of Faculty of Electronic Engineering Nis, as a project task in “*Hard & Soft 2006*” contest in *Suceava, Rumunija*.

PORTRABLE SYSTEM FOR HEARTBEAT AND RESPIRATION MEASUREMENT

Vladimir Balović, Stevan Marinković, Dušan Stojković, Ivan Vasić, Marko Dimitrijević